



Forslag til PPS projekter til gennemførelse i 2022

	Projekttitle	Projektleder/kontaktperson
Fokusgruppe 1		
1	Rettidig behandlingstidspunkt - effekten og planteværnsbesparelse	Emil Aarup Dalsgaard, Danfoil A/S
2	Online beregningsværktøj – Sprøjtekapacitet på bedriften	Emil Aarup Dalsgaard, Danfoil A/S
3	Workshop om anvendelse og godkendelse af pesticider som benyttes ved båndsprøjtning	Bo JM Secher, Nordic Sugar
4	Implementering af spotsprøjtningsteknologier i ejendommenes sprøjtestrategier via ERFA grupper	Lars Albrecht Kahr, Albrecht Agro
5	Forbedret nøjagtighed for dronflyvning og spotsprøjtning	Thomas Nitschke, Teknologisk Institut
6	ERFA gruppe - drone og spotsprøjtning	Thomas Nitschke, Teknologisk Institut
7	Specialsprøjtning i æble og pæretræer, demo med weed seeker – sensorbaseret ukrudtssprøjtning	Thomas Nitschke, Teknologisk Institut
8	Højere sprøjtehastighed – Nedsat effekt og større afdrift?	Emil Aarup Dalsgaard, Danfoil A/S
9	Simulering af potentialet nationalt ved kørsel RTK og sektionsstyring	Nicolai Fog Hansen, Teknologisk Institut
10	Formidling af afsluttede partnerskabsprojekter	Marian Thorsted, SEGES
11	Betydning af vandmængde ved bekæmpelse af knoldbægersvamp i vinterraps	Ghita Cordsen Nielsen, SEGES
12	Sæt fokus på sprøjtens stand	Ghita Cordsen Nielsen, SEGES
13	Opmærksomhed på afdrift ved følsomme arealer	Marian Thorsted, SEGES
14	Webseite til upload af shapefil ifm. spotsprøjtning og tildelingskort til konvertering til traktorcomputer – konvertering frem og tilbage	Per Andersen, Datalogisk
15	Optimal bejdsning af læggekartofler ved lægning	Rasmus Trads, Karup Kartoffelmel
16	Nedsættelse af dosis ved brug af luftassistance	Asbjørn Mols Nørgaard, Teknologisk Institut
17	Forbedret afsætning af sprøjtevæske ved afdriftsreducerende teknik i væksthuse	Niels Enggaard Klausen, HortiAdvice

Fokusgruppe 2		
18	Workshop: Teknologianvendelse i praksis (båndsprøjtning, spotsprøjtning og terminaler)	Marian Thorsted, SEGES
19	Kamerateknologi og ukrudtsgenkendelse i rækkeafgrøder	Rasmus Emil Jensen, SEGES
20	Autonom flyvning med drone (drone in a box)	Rasmus Emil Jensen, SEGES
21	Diagonale spor ved såning og muligheder for radrensning	Kristian Juranich, SEGES
22	Robotti til spotsprøjtning – test af prototype	Birgitte Feld Mikkelsen, Agrointelli
23	Dataudveksling af sprøjteopgaver med universel telemetri og cloud system – DKE AgriRouter	Michael Nørremark, ECE/AU
24	Ukrudtsgenkendelse i kløvergræs	Søren Kelstrup Skovsen, The AI Lab ApS
25	Robotti til ukrudtsbekæmpelse i rækkeafgrøder	Birgitte Feld Mikkelsen, Agrointelli
26	Kamerabaseret spotsprøjte - Robotti spitfire	Emil Aarup Dalsgaard, Danfoil A/S
27	As-Applied filer som tildelingsfil ved spotsprøjtning	Thomas Nitschke, Teknologisk Institut
28	Evaluering og forbedring afamerateknologi til ukrudtsgenkendelse	Tom Simonsen, Compleks
29	Kosteffektiv kortlægning af ukrudt i korn med droner	Mads Dyhrmann, The AI Lab ApS
30	Automatiseret ukrudtskortlægning via autonom mobil robot	Mads Dyhrmann, The AI Lab ApS
31	Ukrudtsdetektering baseret på LIDAR og højopløselige multispektrale dronebilleder	Robert Nøddebo Poulsen, SpectroFly

De ovenfor nævnte projektforslag kan ses som forslagene i de to links på hjemmesiden;